

PROJEKTIERUNGSBLATT



Elektrozylinder EA

Kundendaten

Firma:

Bearbeiter:

Ansprechpartner Technik:

Datum:

Ansprechpartner Einkauf:

Projektname:

Projektplan

Stückzahl: _____

Zeitraum: _____

Systemdaten

Antriebsart: ☐ Kugelgewindetrieb

Hublänge X [mm]: _____

Betriebsdaten

Zyklen/Stunde: _____

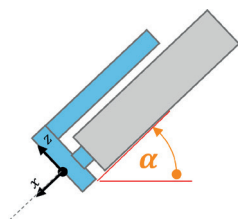
Stunden/Tag: _____

Tage/Jahr: _____

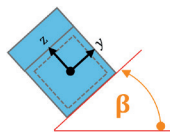
Zyklusbeschreibung (Verfahrweg, Zeit, Geschwindigkeit, Beschleunigung sowie Nebenzeiten (Pause, Greifzeiten etc.))

Fahrt Nr.	Verfahrweg [mm]	Positionierzeit t_{pos} [s]	v_{max} [m/s]	a_{max} [m/s ²]	Pause t_{pause} [s]	Beschreibung der Fahrt bzw. der Nebenzeiten
1						
2						
3						
4						
5						

Lage der Elektrozyylinder im Raum



Winkel A: _____ °



Winkel B: _____ °

Ansicht: Vorderansicht
(von vorne auf das Kolbenrohr
bzw. Flanschplatte blickend)

Bewegte Masse:

$m =$ _____ [kg]

Schwerpunkt der
bewegten Masse m:

$x_m =$ _____ [mm]

$y_m =$ _____ [mm]

$z_m =$ _____ [mm]

Externe Kräfte:

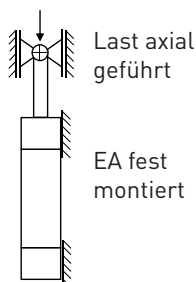
$F_x =$ _____ [N]

$F_y =$ _____ [N]

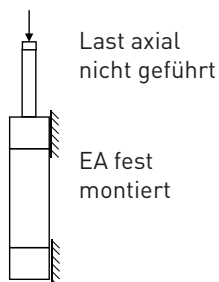
$F_z =$ _____ [N]

Anbauvarianten

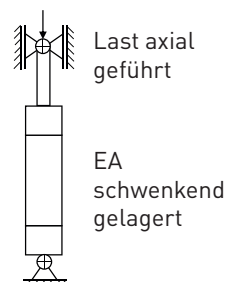
Variante 1: ☐



Variante 2: ☐



Variante 3: ☐



Krafteinleitungspunkt:

$x_F =$ _____ [mm]

$y_F =$ _____ [mm]

$z_F =$ _____ [mm]

Elektrozyylinder EA



Optionen											
Kolbenrohrverlängerung:	_____ mm										
Schlittenführung:	☐ 1 Schlittenführung						☐ 2 Schlittenführungen				
Lage der Schlittenführung:	☐ ANNN (Oben) ☐ BNNN (Unten) ☐ LNNN (Links) ☐ RNNN (Rechts)										
	☐ ABNN (Oben & Unten) ☐ LRNN (Links & Rechts) ☐ ARNN (Oben & Rechts)										
	☐ ALNN (Oben & Links) ☐ BRNN (Unten & Rechts) ☐ BLNN (Unten & Links)										
Flanschplatte:	☐ Standard						☐ Sonder				
Endschalter:	☐ N = Ohne Endschalter ☐ A = 1 × Öffner, 300 mm Leitung, Stecker ☐ B = 2 × Öffner, 300 mm Leitung, Stecker ☐ C = 1 × Öffner, 2 m offenes Leitungsende ☐ D = 2 × Öffner, 2 m offenes Leitungsende										
Antriebsschnittstelle:	☐ Ohne Schnittstelle										
	☐ Motordirektanbau			☐ S1				☐ S2			
	☐ Riementrieb	☐ R	☐ L	☐ A	☐ B	☐ i = 1,0	☐ i = 1,5	☐ S	☐ N		

Anwendung

PROJEKTIERUNGSBLATT

Elektrozyylinder EA



Zubehör	
☐ HIWIN-Servomotor	Bremse ☐ Mit Motorbremse ☐ Ohne Motorbremse Encoder ☐ 23 bit Absolut Singleturn ☐ 23 bit Absolut Multiturn
☐ HIWIN-Antriebsverstärker	Schnittstelle ☐ EtherCAT CoE ☐ PROFINET ☐ Schritt-Richtung/+-10V ☐ _____
☐ Motorleitung	☐ 3m ☐ 5m ☐ 10m ☐ _____
☐ Encoderleitung	☐ 3m ☐ 5m ☐ 10m ☐ _____
☐ Verlängerungsleitung für Endschalter	☐ 3m ☐ 5m ☐ 7m ☐ 10m ☐ 15m
☐ Weitere Leitungen	☐ USB-Parametrierleitung ☐ E/A-Leitung ☐ STO-Leitung, 3m
☐ Netzfilter	
☐ Nutensteine	Anzahl: _____ VPE (10 Stk.)
☐ Spannprofile	Anzahl: _____ VPE (4 Stk.)
☐ Zentrierhülse	Anzahl: _____ VPE (10 Stk.)
☐ Set Anbindungswinkel	Anzahl: _____
☐ Set Anbindungsplatte	Anzahl: _____
☐ Set Platte für Schwenkadapter	Anzahl: _____
☐ Set Schwenklager	Anzahl: _____
☐ Set Gelenklager	Anzahl: _____
☐ Set Lagerbock	Anzahl: _____
☐ Distanzblech Spannprofile	Anzahl: _____
☐ Set Flanschplatte	Anzahl: _____
☐ Set Gewindeadapter	Anzahl: _____
☐ Gelenkkopf	Anzahl: _____
☐ Gabelkopf	Anzahl: _____
☐ Ausgleichkupplung	Anzahl: _____
☐ Set Adapterplatte Gewindebolzen	Anzahl: _____